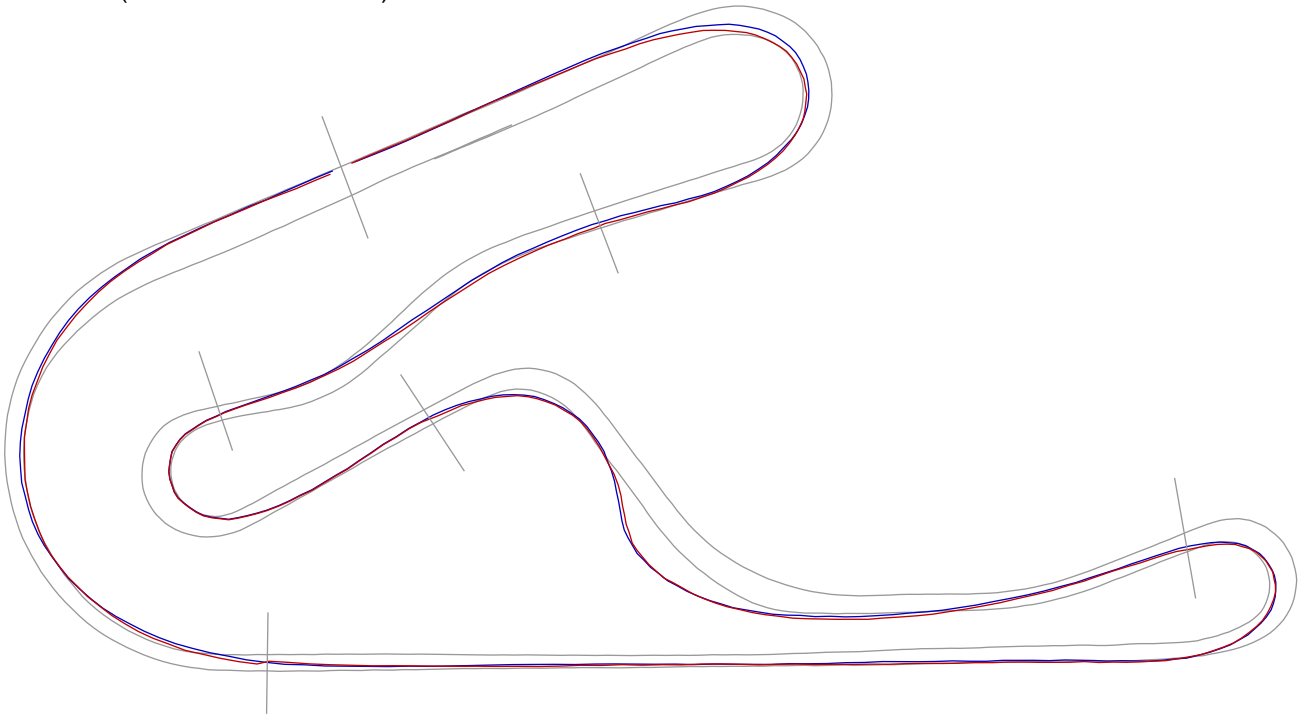
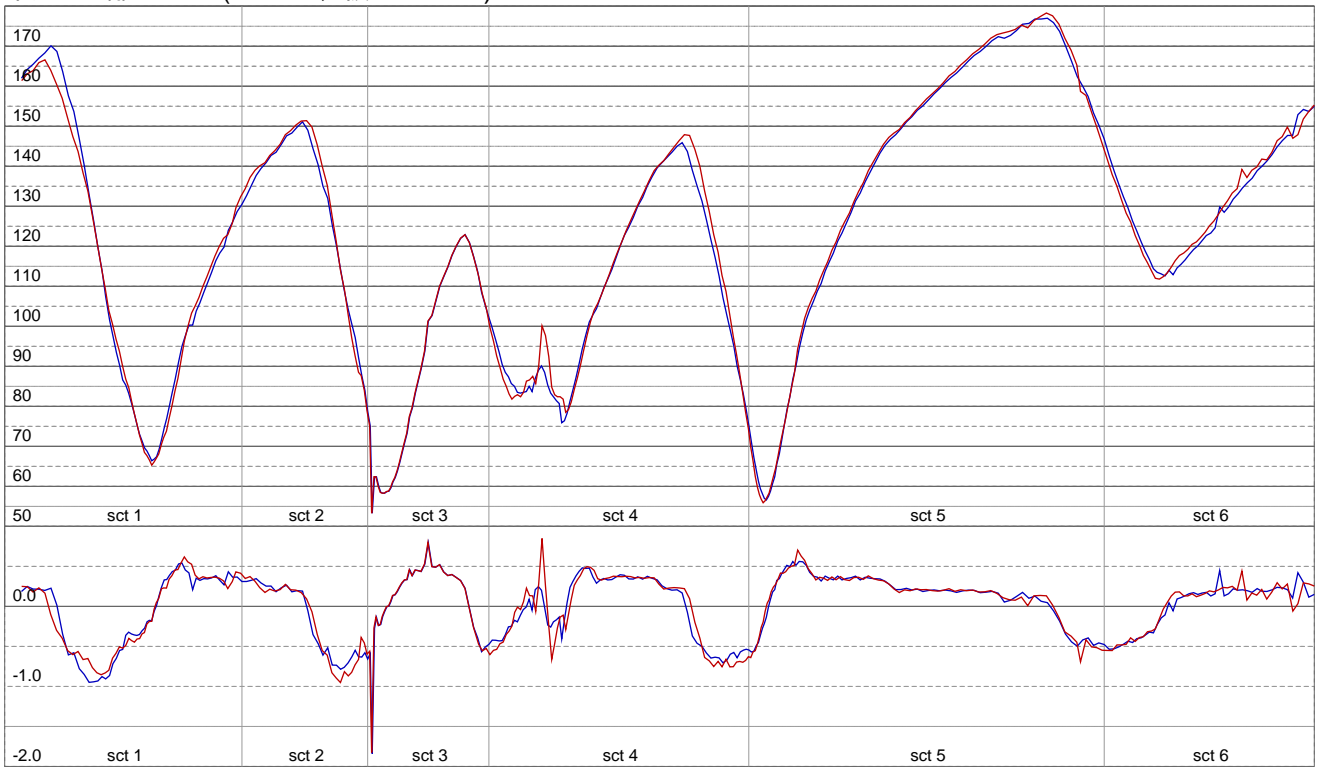


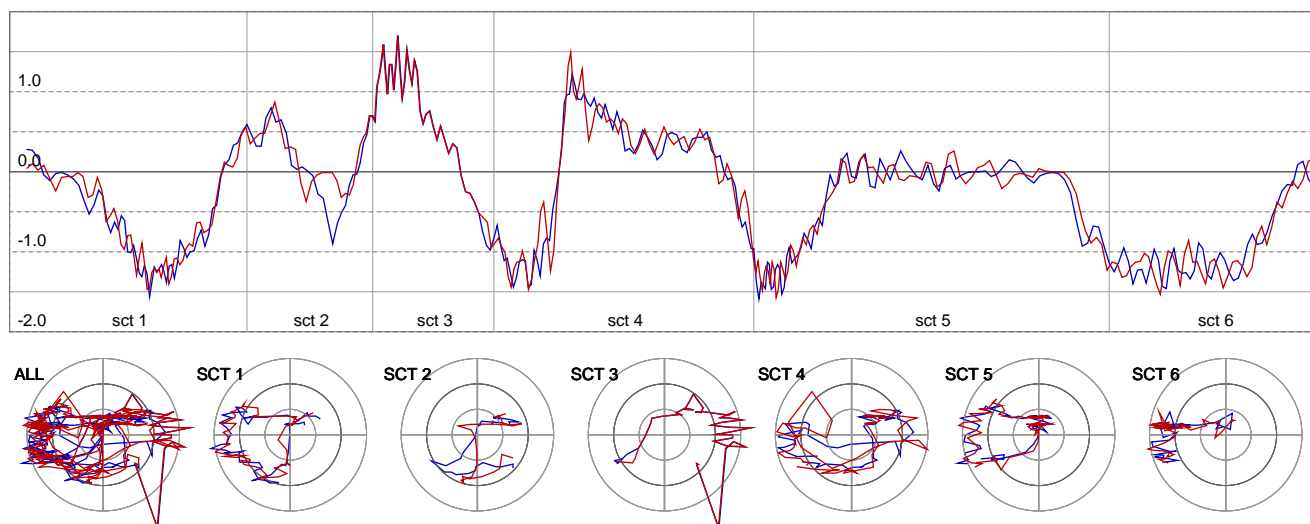
様 ベスト 1'05.252 (仮想ベスト 1'04.925)

走行軌跡 (ベスト、仮想ベスト)



車速 - 距離グラフ (ベスト、仮想ベスト)





ラップタイム一覧

通過時刻	タイム	SCT1	SCT2	SCT3	SCT4	SCT5	SCT6
11:57:58	1'07.974	13.630	5.619	8.033	14.289	15.955	10.447
11:59:03	1'05.669	12.233	5.375	8.036	14.114	15.608	10.304
12:00:09	1'05.418	12.030	<u>5.369</u>	7.869	14.262	15.669	<u>10.219</u>
12:01:14	1'05.553	12.077	5.390	7.951	14.094	15.785	10.256
12:02:20	1'05.280	<u>12.019</u>	5.461	7.887	13.958	15.661	10.295
12:03:25	1'05.583	12.022	5.503	7.946	14.070	15.729	10.312
12:04:31	1'05.312	12.119	5.389	8.059	<u>13.926</u>	<u>15.586</u>	10.232
12:05:36	<u>1'05.252</u>	12.060	5.412	<u>7.806</u>	14.023	15.629	10.322

ログデータは <http://get.dp3.jp/> からダウンロード出来ます。

PLACE: ID: PASS: (0 ~ 9 の数字、a ~ f の小文字)

LAP+Analyzer (ラプラスアナライザ) について

- ・走行軌跡、車速グラフともに青いライン (モノクロ印刷の場合、黒) が1周を通してのベストタイム時の情報です。赤いライン (モノクロ印刷の場合、グレー) は区間ベストの情報をつないだ物 (仮想ベスト) です。
- ・車速グラフは縦軸が km/h、横軸が距離 (%) になります。ベストタイムの情報を基準に区間ラインを描画している為、仮想ベストに対してずれが発生する場合があります。
- ・ラップタイム一覧の通過時刻はゴールを通過したと判定した時刻です。

免責事項

- ・GPS は 50% の確率で半径 2.6m の範囲に収まるという誤差を含む測位方法です。位置補正処理を行っていますが結果には一定の誤差を含みます。
- ・位置補正処理の影響で、同一情報であっても仮想ベストの走行軌跡と " 通常の軌跡とが合致しない場合があります。
- ・金属による遮蔽物、分厚い雨雲、激しい雨、電磁ノイズ等の影響により誤差が大きくなる事があります。雨の心配が無い場合は必ず天井の上に設置してください。
- ・GPS に極めて強い衝撃が加わった場合、1秒ほど情報を記録出来なくなる場合があります。
- ・走行途中において GPS に大きな位置ずれが発生した場合、該当する前後のラップタイムの誤差が大きくなる事があります。また、その間に区間ベストを記録した場合、仮想ベストの走行軌跡ずれが大きくなる事があります。
- ・通信障害、ハードウェア障害等によりログデータがダウンロード出来ない場合が考えられます。安定運用に努めておりますが、ログデータの提供を保証するサービスではありません。